Fortschritt-Berichte VDI



Reihe 10

Informatik/ Kommunikation

Dipl.-Ing. Thorsten Laude, Langenhagen

Nr. 871

Konturbasierte multidirektionale Intra-Prädiktion für die Videocodierung



Generiert durch IP '3.144.222.53', am 18.05.2024, 07:03:58.

Konturbasierte multidirektionale Intra-Prädiktion für die Videocodierung

Von der Fakultät für Elektrotechnik und Informatik der Gottfried Wilhelm Leibniz Universität Hannover zur Erlangung des akademischen Grades

Doktor-Ingenieur

genehmigte

Dissertation

von

Dipl.-Ing. Thorsten Laude

geboren am 29. Dezember 1988 in Hannover

2020

Hauptreferent: Prof. Dr.-Ing. Jörn Ostermann Korreferent: Prof. Dr.-Ing. Jens-Rainer Ohm Vorsitzender: Prof. Dr.-Ing. Bodo Rosenhahn

Tag der Promotion: 6. November 2020

Fortschritt-Berichte VDI

Reihe 10

Informatik/ Kommunikation

Dipl.-Ing. Thorsten Laude, Langenhagen

Nr. 871

Konturbasierte multidirektionale Intra-Prädiktion für die Videocodierung



Laude, Thorsten

Konturbasierte multidirektionale Intra-Prädiktion für die Videocodierung

Fortschr.-Ber. VDI Reihe 10 Nr. 871. Düsseldorf: VDI Verlag 2021. 160 Seiten, 36 Bilder, 12 Tabellen. ISBN 978-3-18-387110-0, ISSN 0178-9627, € 57,00/VDI-Mitaliederpreis € 51,30.

Keywords: Videocodierung – HEVC – Intra-Prädiktion – maschinelles Lernen – Gauß-Prozesse – Deep Learning – neuronale Netzwerke – stochastische Prozesse

In dieser Arbeit werden zwei Verfahren zur Verbesserung der Intra-Prädiktion für die Videocodierung vorgeschlagen. Der erste Beitrag in dieser Arbeit besteht aus einem stochastischen Konturmodell zur Modellierung und Extrapolation von Konturen, die im Referenzbereich detektiert werden. Für die Modellierung wird ein Gauß-Prozess verwendet. Für die Konturextrapolation wird eine multivariate Gauß-Verteilung formuliert. Der zweite Beitrag in dieser Arbeit ist ein auf neuronalen Netzwerken basierendes Verfahren zur Abtastwertprädiktion. Mit den neuronalen Netzwerken werden die benachbarten Referenzabtastwerte sowie das Ergebnis der Konturmodellierung und -extrapolation als Eingabedaten verarbeitet, um eine Prädiktion der Abtastwerte des zu codierenden Blocks zu erzeugen. Die Codierungseffizienz des Videocodecs HEVC wird um bis zu 5% gesteigert.

Bibliographische Information der Deutschen Bibliothek

Die Deutsche Bibliothek verzeichnet diese Publikation in der Deutschen Nationalbibliographie; detaillierte bibliographische Daten sind im Internet unter www.dnb.de abrufbar.

Bibliographic information published by the Deutsche Bibliothek

(German National Library)

The Deutsche Bibliothek lists this publication in the Deutsche Nationalbibliographie (German National Bibliography); detailed bibliographic data is available via Internet at www.dnb.de.

© VDI Verlag GmbH · Düsseldorf 2021

Alle Rechte, auch das des auszugsweisen Nachdruckes, der auszugsweisen oder vollständigen Wiedergabe (Fotokopie, Mikrokopie), der Speicherung in Datenverarbeitungsanlagen, im Internet und das der Übersetzung, vorbehalten.

Als Manuskript gedruckt. Printed in Germany. ISSN 0178-9627 ISBN 978-3-18-387110-0 Diese Dissertation habe ich als wissenschaftlicher Mitarbeiter des Instituts für Informationsverarbeitung (TNT) der Gottfried Wilhelm Leibniz Universität Hannover geschrieben. Meinem Doktorvater Professor Jörn Ostermann danke ich für die exzellente Betreuung, seine Ideen und Anregungen, das Hauptreferat zu dieser Dissertation, stets beste Arbeitsbedingungen und alles, was ich wissenschaftlich und andersweitig gelernt habe. Schon während meines Studiums gab er mir die Gelegenheit, am TNT zu forschen und an internationalen Standardisierungsaktivitäten teilzunehmen.

Professor Bodo Rosenhahn danke ich für zahlreiche wissenschaftliche Diskussionen und dafür, dass er als Vorsitzender der Prüfungskommission den reibungslosen Ablauf der Promotion unter den Bedingungen der Corona-Pandemie ermöglicht hat. Professor Jens-Rainer Ohm danke ich für die Übernahme des Korreferats.

Meinen ehemaligen Arbeitskolleginnen und -kollegen, von denen viele inzwischen enge Freunde sind, danke ich für ihre Hilfsbereitschaft, ihren Rat und für viele schöne gemeinsame Erlebnisse. Hierzu zählen unter anderem Hendrik Hachmann, der darüber hinaus ein ausgezeichneter Trauzeuge war, Issi Zell, Felix Kuhnke, Bastian Wandt, Stella Graßhof, Jan Voges, Marco Munderloh, der während meiner Zeit am TNT mein Mentor war, Holger Meuel, Benjamin Spitschan, Aron Sommer, Matthias Reso und Matthias Schuh, der das Institut technisch am Laufen hält und stets für eine gute Atmosphäre sorgt. Sontje Ihler danke ich ebenfalls für ihre Freundschaft und zahlreiche Diskussionen. Wegen ihnen war die Zeit am TNT eine sehr gute und schöne Zeit.

Matthias Narrosche danke ich, dass er mich zur Videocodierung gebracht hat. Solveig Behr, Doris Jaspers-Göring, Pia Bank, Hilke Brodersen, Thomas Wehberg und Martin Pahl danke ich für die kompetente administrative und technische Unterstützung.

Den Mitgliedern des Arbeitssaals Dachkammer danke ich für die unvergessliche Zeit und die gemeinsame Unterstützung während des Studiums. Hierzu zählen unter anderem Niklas Briest, Moritz Wallat, Malte John sowie Felix Burghardt.

Meiner Frau Jennifer Laude danke ich für ihre Liebe, ihre unermüdliche Unterstützung und auch für ihr Verständnis für lange Arbeitszeiten während der Fertigstellung der Dissertation. Meinen Eltern Birgit und Burkhard Laude danke ich dafür, dass sie mich während meines gesamten

Werdegangs unterstützt haben. Ohne sie wäre diese Arbeit nicht möglich gewesen. Meinen Schwiegereltern Petra und Norbert Lübke danke ich für die Aufnahme in ihre Familie.

INHALTSVERZEICHNIS

1	EINLEITUNG 1					
	1.1	Motivation	1			
	1.2	Stand der Forschung	4			
	1.3	Ungelöste Probleme	6			
	1.4	Ziele der Arbeit	7			
	1.5	Aufbau der Arbeit	9			
2	GRUNDLAGEN 10					
	2.1	Videocodierung	10			
	2.2	Maschinelles Lernen	27			
	2.3	Konturdetektion	49			
3	VERFAHREN ZUR MODELLIERUNG VON KONTUREN 53					
_	3.1	Konturdetektion	53			
	3.2	Konturglättung	56			
	3.3	Modellierung der Kontur	57			
	3.4	A-Priori-Gauß-Prozess	58			
	3.5	Posterior-Gauß-Prozess	59			
	3.6	Konturextrapolation	63			
	3.7	Einbettung in das Gesamtsystem	65			
4	VERFAHREN ZUR ABTASTWERTPRÄDIKTION MITTELS MA-					
	SCH	INELLEN LERNENS	67			
	4.1	Einordnung in das Gesamtsystem	67			
	4.2	Datenbasis	67			
	4.3	Architekturen	73			
	4.4	Training	78			
5	EXP	ERIMENTELLE UNTERSUCHUNG UND BEWERTUNG	84			
	5.1	Integration in einen Bildcodec	85			
		5.1.1 Mehrwert des vorgeschlagenen Konturmodells	89			
		5.1.2 Mehrwert der vorgeschlagenen Abtastwertprädiktion	93			
		5.1.3 Einordnung von Effizienz und Komplexität	96			
	5.2 Integration in einen Videocodec					
		5.2.1 Polynomielles Konturmodell und Abtastwertprä-				
		diktion mit neuronalen Netzwerken	109			
		5.2.2 Stochastisches Konturmodell und Abtastwertprä-				
		diktion mit neuronalen Netzwerken	112			
6	ZUS	AMMENFASSUNG	119			
	LIT	TRATUR	122			

FORMELZEICHEN

VIDEOCODIERUNG

r	Datenrate
ľ	Datemate

H Entropie

Shorizontal Horizontale Chroma-Unterabtastung

I Informationsgehalt

ΞΦΨ Konstanten zur Modellierung der

Prädiktionsfehlerkoeffizientendatenrate

λ Lagrange-Faktor für die Rate-Distortion-Kosten

*S*_Y Luma-Abtastrate

S_{Max} Maximaler Signalwert

C Prädiktionsfehlerkoeffizienten

R Rate

 C_{RD} Rate-Distortion-Kosten

S_{vertikal} Vertikale Chroma-Unterabtastung

D Verzerrung, engl. Distortion

KONTURMODELLIERUNG

 Θ_0 Anfangswerte der Hyperparameter der Kovarianzfunktion

b Beobachtungen des zu modellierenden Prozesses ("Ground

Truth")

f Beobachtungen für rauschbehaftete Trainingspunkte

Beobachtungen für rauschfreie Trainingspunkte

 f_* Beobachtungen für Testpunkte

I Bild, engl. Image

Ŧ

S	Blockgröße
	Determinantenoperator
\mathcal{I}	Einheitsmatrix
\mathcal{GP}	Gauß-Prozess
Φ	Gradientenrichtungen für die Konturdetektion
Θ	Hyperparameter der Kovarianzfunktion
c_{x_p}	Konfidenzfunktion im extrapolierten Konturpunkt x_p
$G_{ m skel}$	Konturenskelett
K	Konturbild
$k(x_p,x_q)$	Kovarianzfunktion
K(A,B)	Kovarianzmatrix für die Zufallsvariablen ${\cal A}$ und ${\cal B}$
Σ	Kovarianzmatrix inklusive unkorreliertem weißen Rauschen
ξ	Längsskalierungsfaktor für $k_{\text{SE}}(x_p, x_q)$
\mathcal{N}	Normal-Verteilung
$\widetilde{\mathbf{b}}$	Prior-Beobachtungen für den modellierten Prozess (Prädiktion)
p	Prädiktionen (Posterior-Beobachtungen)
K _{post}	Posterior-Kovarianzmatrix
Σ_{post}	Posterior-Kovarianzmatrix mit Rauschen
ζ	Skalierungsfaktor für $k_{SE}(x_p, x_q)$
K_{Sobel}	Sobel-Operator
$k_{\rm SE}(x_p,x_q)$	Squared Exponential-Kernel bzwKovarianzfunktion
σ_{pi}	Standardabweichung der Prädiktion für den Punkt x_{pi}
x_{*i}, \mathbf{x}_{*}	Testpunkte
T	Tiefpassfilter für die Konturdetektion
x_i, \mathbf{x}	Trainingspunkte

FORMELZEICHEN

ϵ	unkorrelliertes weißes Rauschen				
L	untere Dreiecksmatrix nach Cholesky-Zerlegung				
σ_{pi}^2	Varianz der Prädiktion für den Punkt x_{pi}				
σ_n^2	Varianz des unkorrelierten weißen Rauschens ϵ				
p()	Wahrscheinlichkeitsdichte für das Argument				
P()	Wahrscheinlichkeit für das Argument				
x_{pi}, \mathbf{x}_{p}	x-Werte der Posterior-Prädiktionen				
y_i, \mathbf{y}	y-Werte der Konturpixel				
y_{pi}, \mathbf{x}_p	y-Werte der Posterior-Beobachtungen				
MASCHINELLES LERNEN					
а	Aktivierungsfunktion				
0	Aktivierungssignal eines Neurons				
α	Aktualisierungsschrittweise beim Gradientenabstiegsverfahren mit Momentum				
N	Anzahl an verwendeten Trainingsbeispielen				
b	Biasvektor einer Schicht eines neuronalen Netzwerks				
i	Eingangssignal eines Neurons				
e	Eulersche Zahl				
$e_{ m gen}$	Generalisierungsfehler				
w	Gewicht eines neuronalen Netzwerks				
W	Gewichtsmatrix einer Netzwerkschicht				
W_{F}	Gewichtsmatrix einer Faltungsschicht				
b	Gleichanteil, engl. bias, eines Neurons				
$\nabla_c C$	Gradient von C nach c				
8 i	Gradient zum Zeitpunk i				

Hyperparameter des Adam-Verfahrens β_1, β_2 Index der Schicht eines neuronalen Netzwerkes 1 $\mathcal{O}()$ Komplexität Konfiguration eines neuronalen Netzwerks с Kostenfunktion für das Training eines neuronalen Netzwerks CLeistung zum Zeitpunkt i v_i Lernrate η Minibatch-Größe N^* Mittelwert zum Zeitpunkt i m_i Momentum μ Testfehler e_{Test} Trainingsfehler e_{Training}

Übertragungsfunktion eines Neurons

o(i)

AKRONYME

Adam Adaptive Moment Estimation

AI all intra

AV₁ AOMedia Video 1

AVC Advanced Video Coding

BAC binäre arithmetische Codierung

BD Bjøntegaard Delta

Bins binäre Symbole vor der Entropiecodierung

Bits binäre Symbole nach der Entropiecodierung

BVI Bristol Vision Institute

CABAC Context-adaptive Binary Arithmetic Coding

CAVLC Context-adaptive Variable Length Coding

CIE Commission Internationale de l'Éclairage

CoMIC Contour-based Multidirectional Intra Coding

CAE Convolutional Auto Encoder

CNN Convolutional Neural Network

CPU Central Processing Unit

CTB Coding Tree Block

CTC Common Test Conditions

CTU Coding Tree Unit

CU Coding Unit

DC Direct Current

DCT Discrete Cosine Transform

DPB Decoded Picture Buffer

DPCM Differential Pulse Code Modulation

DST Discrete Sine Transform

GOP Group of Pictures

GPU Graphics Processing Unit

HDF₅ Hierarchical Data Format 5

HEVC High Efficiency Video Coding

HLS High-level Syntax

HM High Efficiency Video Coding (HEVC) Test Model

IBC Intra Block Copy

ILSVRC ImageNet Large Scale Visual Recognition Challenge

ITU-T International Telecommunication Union - Telecommunication

Standardization Sector

IEC International Electrotechnical Commision

ISO International Standardization Organisation

JBIG Joint Bi-level Image Experts Group

JCT-VC Joint Collaborative Team on Video Coding

JEM Joint Exploration Model

JPEG Joint Photographic Experts Group

IVET Joint Video Experts Team

KLT Karhunen-Loève-Transformation

KODIM Kodak Image Dataset

lreLU Leaky Rectifier Linear Unit

MIP Matrix-weighted Intra Prediction

MPEG Moving Picture Experts Group

MPM Most Probable Modes

MSE Mean Squared Error

AKRONYME

MV Motion Vector

NAL Network Abstraction Layer

NMS Non-maximum Suppresion

PB Prediction Block

PCA Principal Component Analysis

Pel picture element

PSNR Peak Signal-to-Noise Ratio

PU Prediction Unit

QP Quantisierungsparameter

RAISE Raw Image Dataset

RD Rate-Distortion

RDO Rate-Distortion Optimization

ReLU Rectifier Linear Unit

RGB Rot-Grün-Blau

RNN Recurrent Neural Network

SATD Sum of Absolute Transformed Differences

SSIM Structural Similarity

TB Transform Block

TPU Tensor Processing Unit

TU Transform Unit

USC-SIPI University of Southern California - Signal and Information

Processing Institute

VCEG Video Coding Experts Group

VTM Versatile Test Model

WPP Wavefront Parallel Processing

The amount of transmitted video data is growing faster than the channel capacity available for this purpose. This leads to the necessity of a continuous improvement of the coding methods for the used video codecs. Modern video codecs are generally based on the principle of hybrid coding, i.e. the combination of a prediction with a transformation coding of the prediction error. The prediction methods can be roughly divided into intra and inter prediction. In this work, two methods are proposed for improving intra prediction.

The first contribution in this thesis is a stochastic contour model for modeling and extrapolation of contours detected in the reference area. A Gaussian process is used for the modeling. Expectations of typically occurring contour shapes were taken into account by choosing the Squared Exponential Kernel as covariance function of the prior of the Gaussian process. The posterior Gaussian process resulted from the prior Gaussian process by optimizing the hyperparameters of the covariance function for each contour. A multivariate Gaussian distribution was formulated for the contour extrapolation. The second contribution in this thesis is a neural network-based method for sample value prediction. The neural networks are used to process the adjacent reference sample values and the results of contour modeling and extrapolation as input data to generate a prediction of the sample values of the block to be coded. The contours are required for the sample value prediction. The neural networks were designed with an auto-encoder architecture and trained using a SATD cost function.

The coding efficiency of the video codec HeVC was increased by up to 5%. Averaged over all 55 test sequences, the *All Intra* configuration resulted in BD-rates of -0.54% for high bit rates and -1.0% for low bit rates. Compared to the methods from our own prior works, which were already better than related works from the literature, an additional increase in coding efficiency of 0.21 percentage points for high bit rates and 0.27 percentage points for low bit rates was achieved.

Keywords – video coding, HEVC, intra prediction, machine learning, Gaussian process.

Die zur Übertragung von Videos benötigte Übertragungskapazität wächst schneller als die hierfür zur Verfügung stehende Kanalkapazität. Hieraus entsteht die Notwendigkeit einer stetigen Verbesserung der Codierungsverfahren für die verwendeten Videocodecs. Moderne Videocodecs beruhen in der Regel auf dem Prinzip der Hybridcodierung, also der Kombination von einer Prädiktion mit einer Transformationscodierung des Prädiktionsfehlers. Die Prädiktionsverfahren können grob in Intraund Inter-Prädiktion unterschieden werden. Für die Verbesserung der Intra-Prädiktion werden in dieser Arbeit zwei Verfahren vorgeschlagen.

Der erste Beitrag in dieser Arbeit besteht aus einem stochastischen Konturmodell zur Modellierung und Extrapolation von Konturen, die im Referenzbereich detektiert werden. Für die Modellierung wird ein Gauß-Prozess verwendet. Die Erwartungen an typischerweise vorkommende Konturverläufe werden durch die Wahl des Squared Exponential Kernels als Kovarianzfunktion des Prior-Gauß-Prozesses berücksichtigt. Der Posterior-Gauß-Prozess ergibt sich aus dem Prior-Gauß-Prozess durch die Optimierung der Hyperparameter der Kovarianzfunktion für jede Kontur. Für die Konturextrapolation wird eine multivariate Gauß-Verteilung formuliert. Der zweite Beitrag in dieser Arbeit ist ein auf neuronalen Netzwerken basierendes Verfahren zur Abtastwertprädiktion. Mit den neuronalen Netzwerken werden die benachbarten Referenzabtastwerte sowie das Ergebnis der Konturmodellierung und -extrapolation als Eingabedaten verarbeitet, um eine Prädiktion der Abtastwerte des zu codierenden Blocks zu erzeugen. Die Konturen werden für die Abtastwertprädiktion benötigt. Die neuronalen Netzwerke wurden mit einer Autoencoder-Architektur entworfen und mittels einer satt-Kostenfunktion trainiert.

Die Codierungseffizienz des Videocodecs Hevc wurde um bis zu 5% gesteigert. Gemittelt über alle 55 Testsequenzen ergaben sich für die All Intra-Konfiguration BD-Raten von -0,54% für hohe Datenraten und in Höhe von -1,0% für niedrige Datenraten. Verglichen mit den Verfahren aus eigenen Vorarbeiten, welche bereits besser waren als verwandte Arbeiten aus der Literatur, wurde eine zusätzliche Steigerung der Codierungseffizienz um 0,21 Prozentpunkte für hohe Datenraten und um 0,27 Prozentpunkte für niedrige Datenraten erzielt.

Stichworte – Videocodierung, HEVC, Intra-Prädiktion, maschinelles Lernen, Gauß-Prozesse